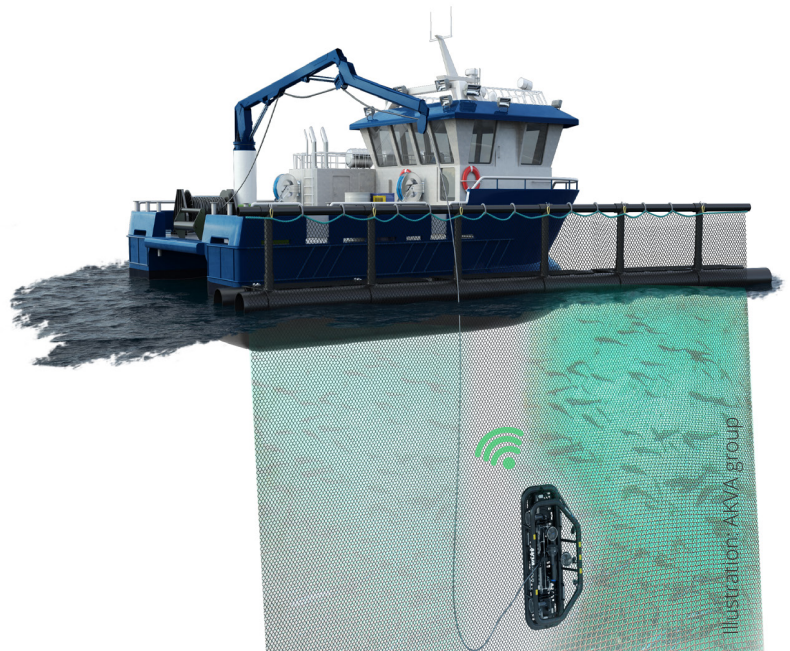


# CageSense® NetClean GPS



- WL-11001  
FNC8-tilpasset

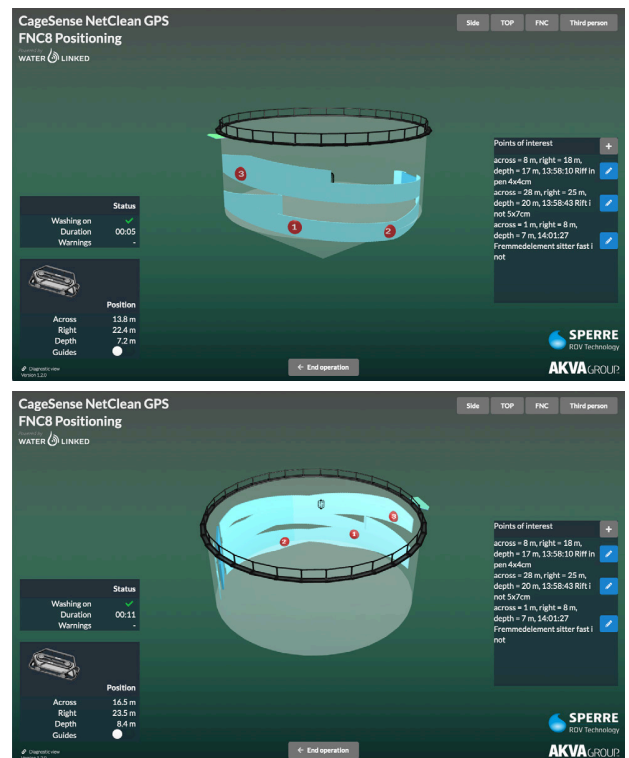
## BESKRIVELSE

Har du noen gang mistet oversikt på hvor du har vasket nota, eller mistet kontroll på hvor du flyr langs nota i merden?

CageSense® NetClean GPS hjelper deg med oversikt på hvor du har vært og hvor du er under notvaskeoperasjonen. Ved bruk av lokalitetsenheten på FNC8 notvasker kommuniserer vi med mottakerantennene ved servicebåten som gir deg visuell posisjonsstatus under notvaskeoperasjonen. Systemet baserer seg på bruk av hydroakustisk kommunikasjon hvor frekvensområdet er tilpasset miljøer med høy grad av støy som luftblære i laks, kavitasjon og mekanisk støy, som er typisk i et oppdrettsanlegg.

## HVORFOR VELGE NETCLEAN GPS?

- Eksakt posisjon i merden, real time
- Vit hva som er vasket, og hva som gjenstår
- Få oversikt hvor vaskeren er under notvasking
- Etter endt notvask genereres det automatisk en ferdig status- og sluttrapport
- Fortløpende inspeksjon av merden under notvasking. Fremmedelementer/skader i not kan fortløpende merkes og kommenteres i systemet som:
- POI (Point of Interest)
- Slipper å telle stavtau under notvasking
- Trygghet for nye notvaskeoperatører



## MEKANISK

Kit weight	
Topside dimensions	Rackmount 19", 1U
Locator P2	
Operating temperature	- 10 to + 60 °C

## TOPSIDE ELEKTRISK/GRENSESNIITT

Input volt	10-30 V
Strømforbruk	0.25A at 12V
Power-on current surge	2.30A at 12V
Kommunikasjon	WiFi (802.11ac/a/b/g/n) Ethernet (100 Mbps)
Protokoll	Water Linked API
Brukergrensesnitt	Webbasert GUI (lokal tilkobling) 3D NetClean GUI

## LOCATOR ELEKTRISK

Input volt	
Strømforbruk	
Power-on current surge	

## VASKERAPPORT

**SPERRE FNCB Operation Report**

**Cage info:**  
Cage: Demo owner, Demo alle 3, Cage 1 (157m)  
Cage dimensions: Top: 157 m, Depth to angled pen: 20 m, Total depth: 35 m

**Docking info:**  
Docking side: Starboard  
Heading: 0 degrees

**Operation:**  
Start time: 13:57  
Duration (h:mm): 00:12  
End time: 14:09

**Points of Interest:**

POI1	Name: 13:58:10 RIR in pen 4x6cm Position: degrees = 87°, depth = 17.1 m
POI2	Name: 13:58:43 RIR i net 5x7cm Position: degrees = 42°, depth = 19.71 m
POI3	Name: 14:01:27 Fremmedelement allter fast i net Position: degrees = 81°, depth = 7.15 m

**Screenshots:**  
Two screenshots showing the 3D NetClean GUI interface, displaying a 3D model of the vessel's scanning area and detected points of interest.

## AKUSTIKK/YTELSE

Rekkevidde	100 eller 300 meter radius (versjonsavhengig)
Ping rate/frekvens	2 hz
Drift	Locator P2: ~1m/6h
Frekvens	31.25-250 kHz (200 kHz typisk)
Senderetning	Rundstrålende (360 grader)
Operativt prinsipp	Time of flight, triangulering
Integrert IMU	Yost Labs TSS-NANO TDK Invensense ICM-20948
Eksternt GPS	Garmin HVS 16 ??

## GODKJENNINGER

CE
----

## BESTILLINGVEILEDER

**WL-11001**

PRODUKTDEL-NUMMER

TOPSIDE  
**WL-21025** 19" Rack Mount  
**(WL-21018)** Pelican Case)

## PRODUKTINNOLD

KOMMUNIKASJONSENHETER  
**4x WL-21027** Receiver-D1 (10/50/100m)  
**1x WL** Antenna  
**1XWL-21024** Locator-P2

## INSTALLASJONSKRAV

- Nettleser og skjerm
- GPS-dekning
- 10-30 VDC

## BEGRENSNINGER

- Synlighet i blindsoner i nærhet til vaskebåt
- Synlighet i kavitetsområde i nærhet til vaskebåt

Water Linked reserves all rights to this document and the information contained herein. Products, names, logos and designs described herein may in whole or in part be subject to intellectual property rights. The information contained herein is provided "as-is". No warranty of any kind, either expressed or implied, is made in relation to the accuracy, reliability, fitness for a particular purpose or content of this document. This document may be revised by Water Linked at any time. For most recent documents, please visit [www.waterlinked.com](http://www.waterlinked.com)  
 Copyright © 2020, Water Linked.